

1 Algèbre géométrique de l'espace-temps

🎯 **Objectif** : étudier les propriétés de l'algèbre géométrique de l'espace-temps.

📖 **Théorie** : algèbre géométrique, relativité restreinte.

📌 **Difficulté** : ★★☆☆ facultatif.

Dans l'algèbre de l'espace-temps $\mathbb{G}^{1,3}$, on considère un repère orthonormé fixe $\{\hat{e}_0, \hat{e}_1, \hat{e}_2, \hat{e}_3\}$. Le produit géométrique des vecteurs d'espace-temps s'écrit,

$$\hat{e}_\mu \hat{e}_\nu = \hat{e}_\mu \cdot \hat{e}_\nu + \hat{e}_\mu \wedge \hat{e}_\nu \quad \text{où} \quad \mu, \nu = 0, 1, 2, 3.$$

où le produit intérieur est symétrique et le produit extérieur est antisymétrique,

$$\hat{e}_\mu \cdot \hat{e}_\nu = \hat{e}_\nu \cdot \hat{e}_\mu \quad \text{et} \quad \hat{e}_\mu \wedge \hat{e}_\nu = -\hat{e}_\nu \wedge \hat{e}_\mu.$$

Avec la convention de signature $(+, -, -, -)$, la métrique de Minkowski est représentée dans la base orthonormée de l'espace-temps par la matrice,

$$\eta = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{ainsi} \quad \eta_{\mu\nu} = 2\delta_{\mu 0}\delta_{\nu 0} - \delta_{\mu\nu}.$$

Le carré des vecteurs orthonormaux s'écrit,

$$\hat{e}_0^2 = 1 \quad \text{et} \quad \hat{e}_i^2 = -1 \quad \text{où} \quad i = 1, 2, 3.$$

Les vecteurs de l'algèbre géométrique spatiale \mathbb{G}^3 sont des bivecteurs d'espace-temps $\mathbb{G}^{1,3}$,

$$\hat{e}_i = \hat{e}_i \hat{e}_0 = \hat{e}_i \wedge \hat{e}_0 \quad \text{où} \quad i = 1, 2, 3.$$

a) Montrer que le pseudoscalaire I s'écrit,

$$I = \hat{e}_0 \hat{e}_1 \hat{e}_2 \hat{e}_3,$$

et vérifier que $I^2 = -1$.

b) Montrer que les vecteurs du repère orthonormé satisfont l'algèbre de Dirac,

$$\{\hat{e}_\mu, \hat{e}_\nu\} = \hat{e}_\mu \hat{e}_\nu + \hat{e}_\nu \hat{e}_\mu = 2 \eta_{\mu\nu} \quad \text{où} \quad \mu, \nu = 0, 1, 2, 3.$$

En déduire que les vecteurs d'espace satisfont l'algèbre de Pauli,

$$\begin{aligned} \{\hat{e}_i, \hat{e}_j\} &= \hat{e}_i \hat{e}_j + \hat{e}_j \hat{e}_i = 2 \delta_{ij}, \\ [\hat{e}_i, \hat{e}_j] &= \hat{e}_i \hat{e}_j - \hat{e}_j \hat{e}_i = 2 \varepsilon_{ijk} I \hat{e}_k \quad \text{où} \quad i, j, k = 1, 2, 3. \end{aligned}$$

c) Montrer que les matrices de Dirac sont une représentation matricielle de l'algèbre de Dirac,

$$\begin{aligned} \gamma_0 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} & \text{et} & \gamma_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \\ \gamma_2 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -i \\ 0 & 0 & i & 0 \\ 0 & i & 0 & 0 \\ -i & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} & \text{et} & \gamma_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

c'est-à-dire que,

$$\gamma_\mu \gamma_\nu + \gamma_\nu \gamma_\mu = 2 \eta_{\mu\nu} \mathbb{1}_4 \quad \text{où} \quad \mu, \nu = 0, 1, 2, 3.$$

2 Equation de Maxwell spatio-temporelle

🎯 **Objectif** : exprimer l'équation de Maxwell dans l'algèbre géométrique de l'espace-temps.

📖 **Théorie** : analyse géométrique, relativité restreinte.

🔧 **Difficulté** : ★★☆☆ facultatif.

Dans un repère orthonormé fixe $\{\hat{e}_0, \hat{e}_1, \hat{e}_2, \hat{e}_3\}$ de l'espace-temps, le quadri-vecteur densité de courant électrique J et l'opérateur quadri-vectoriel gradient ∇ s'écrivent,

$$\begin{aligned} J &= \sum_{\mu=0}^3 J_\mu \hat{e}_\mu = J_0 \hat{e}_0 + \sum_{i=1}^3 J_i \hat{e}_i = c\rho \hat{e}_0 + \sum_{i=1}^3 j_i \hat{e}_i, \\ \nabla &= \sum_{\mu=0}^3 \hat{e}_\mu \partial_\mu = \hat{e}_0 \partial_0 - \sum_{i=1}^3 \hat{e}_i \partial_i = \hat{e}_0 \frac{1}{c} \partial_t - \sum_{i=1}^3 \hat{e}_i \partial_i. \end{aligned}$$

où le signe $-$ est dû au fait que le quadrivecteur gradient est covariant alors que le quadrivecteur densité de courant électrique est contravariant. Dans un repère orthonormé fixe $\{\hat{e}_1, \hat{e}_2, \hat{e}_3\}$ de l'espace, le vecteur densité de courant électrique \mathbf{j} et l'opérateur spatial gradient s'écrivent,

$$\mathbf{j} = \sum_{i=1}^3 j_i \hat{e}_i = \sum_{i=1}^3 j_i \hat{e}_i \hat{e}_0 = \sum_{i=1}^3 J_i \hat{e}_i \wedge \hat{e}_0,$$

$$\nabla = \sum_{i=1}^3 \hat{e}_i \partial_i = \sum_{i=1}^3 \hat{e}_i \hat{e}_0 \partial_i = \sum_{i=1}^3 \hat{e}_i \wedge \hat{e}_0 \partial_i.$$

Dans l'algèbre géométrique \mathbb{G}^3 , l'équation de Maxwell s'écrit,

$$\left(\frac{1}{c} \partial_t + \nabla \right) G = \frac{1}{c} (c\rho - \mathbf{j}),$$

et l'équation d'onde électromagnétique s'écrit,

$$\left(\nabla^2 - \frac{1}{c^2} \partial_t^2 \right) G = \nabla \rho - \frac{1}{c} \nabla \wedge \mathbf{j} + \frac{1}{c^2} \partial_t \mathbf{j}.$$

L'équation constitutive entre les multivecteurs champs électromagnétiques s'écrit,

$$G = \varepsilon_0 F \quad \text{où} \quad F = \mathbf{e} + c \mathbf{B} \quad \text{et} \quad G = \mathbf{d} + \frac{1}{c} \mathbf{H}.$$

Par conséquent, les relations constitutives électromagnétiques s'écrivent,

$$\mathbf{d} = \varepsilon_0 \mathbf{e} \quad \text{et} \quad \mathbf{B} = \frac{1}{c^2 \varepsilon_0} \mathbf{H} = \mu_0 \mathbf{H} \quad \text{où} \quad \mathbf{h} = \mathbf{H}^*.$$

L'équation de continuité électrique s'écrit,

$$\partial_t \rho + \nabla \cdot \mathbf{j} = 0.$$

- Exprimer l'équation de continuité électrique dans l'algèbre de l'espace-temps $\mathbb{G}^{1,3}$ en termes des quadrivecteurs densité de courant électrique J et gradient ∇ .
- Exprimer l'équation de Maxwell dans l'algèbre de l'espace-temps $\mathbb{G}^{1,3}$ en termes des quadrivecteurs densité de courant électrique J et gradient ∇ à l'aide des produits géométriques $\hat{e}_0 J$ et $\hat{e}_0 \nabla$.
- En déduire que le d'Alembertien dans l'espace-temps s'écrit,

$$\square = \nabla^2 = \frac{1}{c^2} \partial_t^2 - \nabla^2.$$

- Exprimer l'équation d'onde électromagnétique dans l'algèbre de l'espace-temps à l'aide des quadrivecteurs densité de courant électrique J , gradient ∇ et d'Alembertien \square .

3 Bivecteurs champs électromagnétiques dans l'espace-temps

🎯 **Objectif** : montrer que les multivecteurs champs électromagnétiques sont des bivecteurs dans l'espace-temps et déterminer leur représentation matricelle.

📖 **Théorie** : algèbre géométrique, relativité restreinte.

📌 **Difficulté** : ★★☆☆ facultatif.

Les multivecteurs champs électromagnétiques dans l'algèbre géométrique \mathbb{G}^3 sont définis comme,

$$F = \mathbf{e} + c \mathbf{B} \quad \text{et} \quad G = \mathbf{d} + \frac{1}{c} \mathbf{H}.$$

et les relations constitutives dans le vide sont,

$$G = \varepsilon_0 F \quad \text{où} \quad \mathbf{d} = \varepsilon_0 \mathbf{e} \quad \text{et} \quad \mathbf{B} = \frac{1}{c^2 \varepsilon_0} \mathbf{H} = \mu_0 \mathbf{H}.$$

- a) Dans un repère orthonormé fixe $\{\hat{e}_0, \hat{e}_1, \hat{e}_2, \hat{e}_3\}$ de l'espace-temps, montrer que le multivecteur champ électromagnétique F est un bivecteur de la forme,

$$F = \frac{1}{2} \sum_{\mu, \nu=0}^3 F_{\mu\nu} \hat{e}_\mu \wedge \hat{e}_\nu \quad \text{où} \quad F_{\mu\nu} = -F_{\nu\mu}.$$

- b) Déterminer la matrice de composantes $F_{\mu\nu}$ représentant le bivecteur champ électromagnétique F dans le repère orthonormé $\{\hat{e}_0, \hat{e}_1, \hat{e}_2, \hat{e}_3\}$ en termes des composantes e_1, e_2 et e_3 du vecteur champ électrique et composantes b_1, b_2 et b_3 du pseudovecteur champ magnétique.
- c) En déduire la matrice de composantes $G_{\mu\nu}$ représentant le bivecteur champ électromagnétique G dans le repère orthonormé $\{\hat{e}_0, \hat{e}_1, \hat{e}_2, \hat{e}_3\}$ en termes des composantes d_1, d_2 et d_3 du vecteur champ de déplacement électrique et composantes h_1, h_2 et h_3 du pseudovecteur champ magnétique auxiliaire.

4 Quadrivecteurs dans l'espace-temps

🎯 **Objectif** : établir des relations physiques basées sur le carré de quadrivecteurs

📖 **Théorie** : algèbre géométrique, relativité restreinte.

📌 **Difficulté** : ★★☆☆ facultatif.

Dans un repère orthonormé fixe $\{\hat{e}_0, \hat{e}_1, \hat{e}_2, \hat{e}_3\}$ de l'espace-temps, les quadrivecteurs position et quantité de mouvement s'écrivent,

$$x = \sum_{\mu=0}^3 x_{\mu} \hat{e}_{\mu} = x_0 \hat{e}_0 + \sum_{i=1}^3 x_i \hat{e}_i = ct \hat{e}_0 + \sum_{i=1}^3 x_i \hat{e}_i,$$

$$p = \sum_{\mu=0}^3 p_{\mu} \hat{e}_{\mu} = p_0 \hat{e}_0 + \sum_{i=1}^3 p_i \hat{e}_i = \frac{e}{c} \hat{e}_0 + \sum_{i=1}^3 p_i \hat{e}_i.$$

- Déterminer le carré de l'élément de longueur infinitésimale dx^2 à l'aide des produits géométriques $dx \hat{e}_0$ et $\hat{e}_0 dx$.
- Déterminer le carré du quadrivecteur quantité de mouvement p^2 à l'aide des produits géométriques $p \hat{e}_0$ et $\hat{e}_0 p$ pour un point matériel de masse m , d'énergie $e = \gamma m c^2$ et de vecteur quantité de mouvement $\mathbf{p} = \gamma m \mathbf{v}$ où le coefficient de dilatation relativiste $\gamma = \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)^{-1/2}$.
- En déduire le carré du quadrivecteur quantité de mouvement p^2 pour un photon de masse nulle, d'énergie $e = \hbar \omega$ et de vecteur quantité de mouvement $\mathbf{p} = \hbar \mathbf{k}$ et établir la relation de dispersion entre ω et \mathbf{k} .

5 Transformations de Lorentz dans l'algèbre d'espace-temps

🎯 **Objectif** : écrire les transformations de Lorentz en termes de rotors dans l'espace-temps.

📖 **Théorie** : algèbre géométrique, relativité restreinte.

🔪 **Difficulté** : ★★★★★ facultatif.

Le quadrivecteur position x est écrit en composantes cartésiennes en termes des vecteurs unitaires d'espace-temps des repères orthonormés $\{\hat{e}_0, \hat{e}_1, \hat{e}_2, \hat{e}_3\}$ et $\{\hat{e}'_0, \hat{e}'_1, \hat{e}'_2, \hat{e}'_3\}$ associés aux référentiels \mathcal{R} et \mathcal{R}' comme,

$$x = \sum_{\mu=0}^3 x_{\mu} \hat{e}_{\mu} = \sum_{\mu=0}^3 x'_{\mu} \hat{e}'_{\mu}.$$

Le référentiel d'inertie \mathcal{R}' se déplace à vitesse relativiste constante βc le long de l'axe vecteurs \hat{e}_1 et \hat{e}'_1 par rapport au référentiel d'inertie \mathcal{R} . Les coordonnées du vecteur position x par rapport aux deux repères sont liées par les transformations de Lorentz directe et inverse,

$$x'_{\mu} = \sum_{\nu=1}^3 \Lambda_{\mu\nu} x_{\nu} \quad \text{et} \quad x_{\mu} = \sum_{\nu=1}^3 \Lambda_{\mu\nu}^{-1} x'_{\nu}.$$

qui sont représentées matriciellement comme,

$$\begin{pmatrix} x'_0 \\ x'_1 \\ x'_2 \\ x'_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma & -\beta\gamma & 0 & 0 \\ -\beta\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix},$$

$$\begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma & \beta\gamma & 0 & 0 \\ \beta\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'_0 \\ x'_1 \\ x'_2 \\ x'_3 \end{pmatrix},$$

où le facteur de dilatation relativiste s'écrit,

$$\gamma = (1 - \beta^2)^{-1/2}.$$

- a) Ecrire les relations entre les vecteurs unitaires des deux repères en termes des facteurs sans dimension β et γ et en déduire que les vecteurs unitaires des deux repères au carré sont invariants par transformation de Lorentz.
- b) En définissant la rapidité α comme,

$$\beta = \tanh \alpha,$$

montrer que les transformations de Lorentz des vecteurs unitaires \hat{e}_0 et \hat{e}_1 s'écrivent,

$$\hat{e}'_0 = e^{-\alpha \hat{e}_0 \hat{e}_1} \hat{e}_0 \quad \text{et} \quad \hat{e}'_1 = e^{-\alpha \hat{e}_0 \hat{e}_1} \hat{e}_1.$$

- c) En déduire que les transformations de Lorentz des vecteurs unitaires du repère s'écrivent,

$$\hat{e}'_\mu = L \hat{e}_\mu L^\dagger \quad \text{où} \quad \mu = 0, 1, 2, 3,$$

où les rotors dans l'espace-temps sont définis comme,

$$L = e^{-\hat{B} \alpha/2} \quad \text{et} \quad L^\dagger = e^{\hat{B} \alpha/2} \quad \text{où} \quad \hat{B} = \hat{e}_0 \hat{e}_1.$$